

Opale Paramodels



Lucas

Manuel d'utilisation

Merci de lire ce manuel avant la première utilisation.

Merci d'avoir choisi Opale-Paramodels. Nous sommes certains que ce parapente radio commandé vous procurera de merveilleux moments et vous permettra de découvrir de nouvelles sensations de pilotage.

Ce manuel contient les informations dont vous aurez besoin pour faire voler et prendre soin de votre paramoteur. Une bonne connaissance de votre équipement vous permettra de la faire évoluer dans les meilleures conditions de sécurité et de maximiser les performances et votre plaisir.

Merci de transmettre ce manuel au nouvel utilisateur de votre paramoteur radio commandé si vous le revendez.

Salutations modélistes.

L'équipe Opale-Paramodels

Information sécurité

En achetant notre matériel, vous devez être en possession d'une responsabilité civile. Vous acceptez tous les risques. Une mauvaise utilisation du matériel peut augmenter les risques inhérents à cette activité. En aucun cas, Opale-Paramodels, ou le vendeur ne pourront être mis en cause pour les dommages survenus à la suite d'un accident quelque en soient les circonstances. L'utilisateur du produit reste en toutes circonstances, responsable de l'utilisation qu'il en fait.

L'utilisation de ce modèle réduit est **interdit aux enfants de moins de 14ans.**

Sommaire

1. Contenu du Kit
2. Assemblage du pilote

1. Contenu du Kit



Éléments inclus :

- 1x Pilote Lucas
- 2x Bras fibre G10
- 1x Fixation servomoteurs G10
- 2x Servomoteurs 24kg.cm
- 2x Elastiques
- 2x boucles Inox
- 1x Sellette
- 1x combinaison de vol
- 1x Lest de 1kg
- 4x silent blocs
- 1x sachet visserie

Éléments requis :

- Aile compatible Lucas
- un ensemble Emetteur / Récepteur RC
- Batterie de réception
- Lest
- 2x servomoteurs de 10kg.cm (pour la fonction speedbar)

2. Assemblage du pilote

Montage des bras :

Assembler les avant-bras avec les bras G10 à l'aide de 2x vis cruciformes.

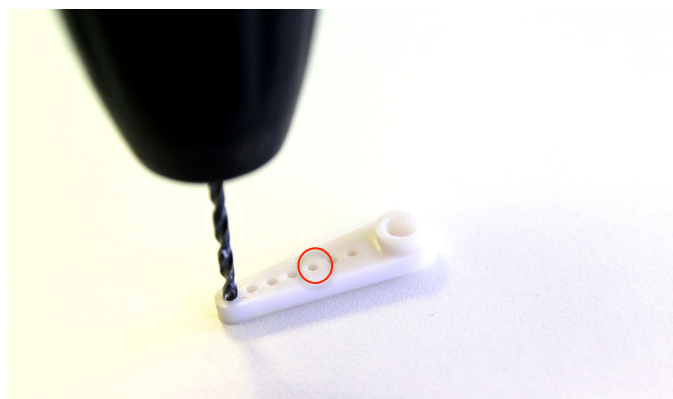


Monter les 2 silentblocs à l'aide de 2 écrous frein M3

Les silentblocs permettent de préserver la mécanique du servomoteur en cas d'impacts violents



Percer le 1^{er} et 5^e trous du palonnier des servomoteurs avec une mèche diamètre 3.3mm

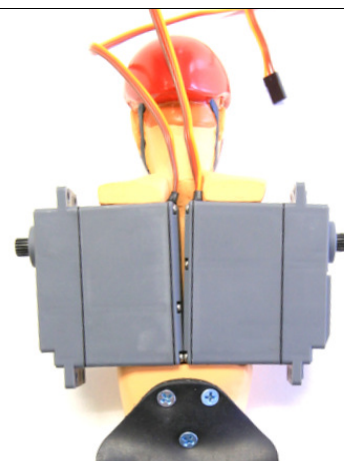


Assembler le palonnier de servomoteur avec les 2 silentblocs. Utiliser 2 vis CHC M3-10

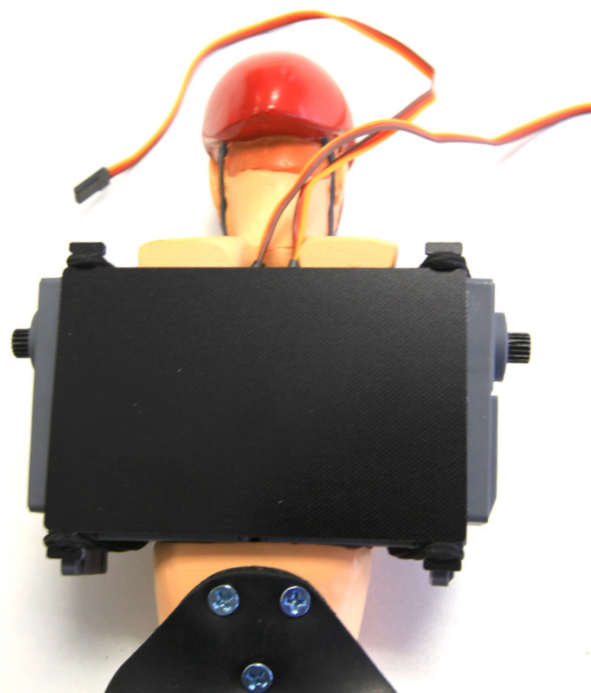
Réaliser les mêmes opérations pour le bras opposé



Monter les 2 servomoteurs dans le dos du pilote. Si l'assemblage est un peu difficile, ne pas hésiter à limer légèrement l'emplacement des servomoteurs.



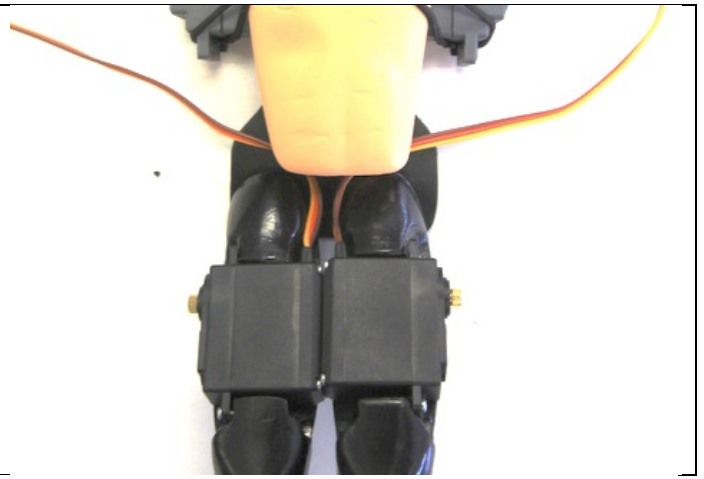
Installer la platine de fixation des servomoteurs sur le dos du pilote. La fixer ensuite à l'aide des 2 élastiques fournis.



Installation du speedbar system (en option avec 2 servomoteurs de 10kg.cm)

Positionner les servomoteurs dans les jambes et les fixer à l'aide de 2 vis cruciformes.





Enfiler la combinaison de vol par les pieds. Bien faire attention à ce que les axes des servomoteurs du Speedbar passe par le trou prévu à cet effet.



Fermer la combinaison (attention jusqu'à cette étape, ne pas monter les bras du pilote)



Passer les conducteurs des servomoteurs par le trou prévu dans le dos de la combinaison de vol



Enfiler en premier dans la sellette les jambes du pilote par les 2 sangles basses
Finir l'opération par les épaules et refermer les 2 clips



Passer l'ensemble des conducteurs dans le trou prévu dans la partie dorsale de la sellette



Positionner correctement le pilote et sa combinaison afin que les axes des servomoteurs dédiés au speedbar passent correctement dans les orifices latéraux de la sellette



Se munir du récepteur et de la batterie de réception. Mettre le servomoteur en position neutre et installer le palonnier dans cette position

Effectuer la même opération pour le servomoteur opposé



Brancher les servomoteurs de 24kg.cm sur le récepteur. Mettre les deux servomoteurs en position neutre. Enfiler les bras par la manche et ensuite venir fixer le palonnier sur le servomoteur. En position neutre, le bras du pilote doit être horizontal

Utiliser une vis CHC M3-8 pour verrouiller le palonnier sur le servomoteur

Effectuer la même opération pour le bras opposé



Deux emplacements en Velcro (noir) sont prévus pour la fixation du récepteur et la batterie de réception



Fixer à l'extrémité du palonnier du servomoteur de speedbar une vis cruciforme (fournie avec le servomoteur)
Y fixer une suspente de 20cm et la passer à travers l'anneau installé sur la sellette. Raccorder ensuite cette suspente sur l'aile (si compatible avec la fonction accélérateur)



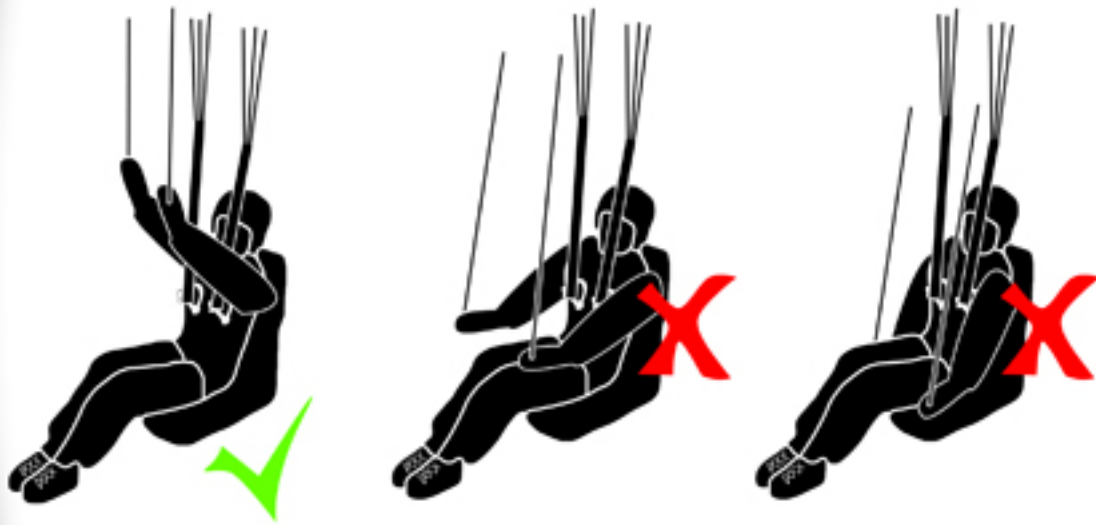
Le montage du pilote est maintenant terminé.

Vérifier le bon fonctionnement de votre radiocommande et aussi à lester suffisamment le pilote en fonction des conditions météo.

Référez vous à nos tutos vidéos pour le paramétrage de votre mixage delta.

1 Position neutre : bras hauts

Standard position: arms up



2 Les 2 tests de contrôle

The 2 pre-flight controls



Bras hauts /
Arms up

Gonfle / Inflates

Ne gonfle pas / Doesn't inflate

1



Bras bas /
Arms down

Gonfle / Inflates

Ne gonfle pas / Doesn't inflate

2

